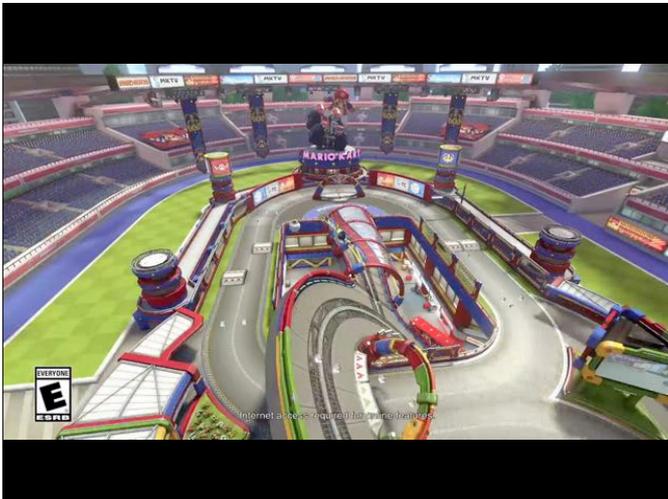


1



2



3



4



5



Gefahrene distance
 $distance_{neu} = S - R$

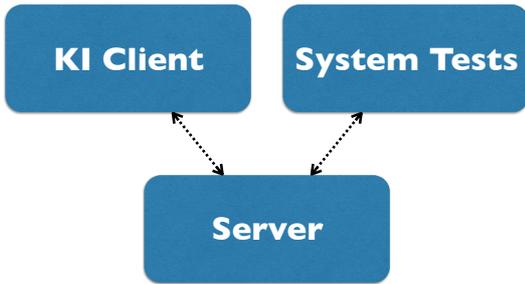
Vortrieb des Fahrzeugs S
 $S = \frac{1}{2}at^2 + v_{alt}t$

Abbremsende Faktoren R
 $R = (0.4 \cdot a\mu_r + \mu_l v_{alt}^2)t^2$

6

10

Ihre Aufgabe



11

Herausforderungen



Gutes Design



Gründliches Testen



Beste Taktik

12

Arbeit





13



14



15

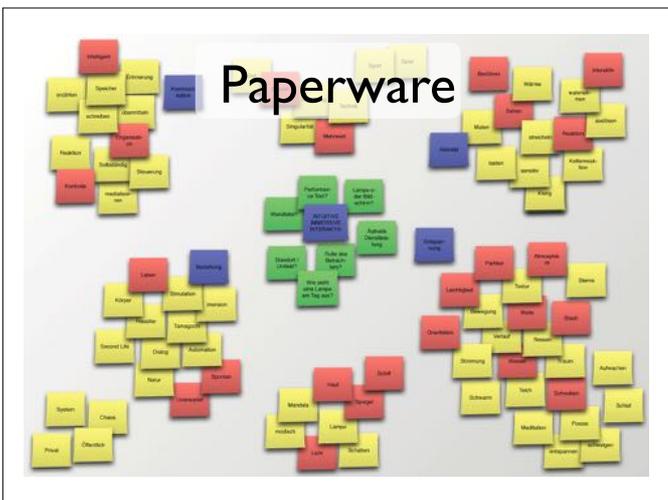


16

Infrastruktur

| | |
|---|--|
|  | Git Versionsverwaltung |
|  | GitLab Projektmanagement |
|  | Gradle Konstruktion + Test |
|  | PMD + FindBugs Fehlererkennung |

17



18
